

ANUNȚ

Universitatea din Craiova, scoate la concurs 1(un) post de inginer specialist în mecatronică și robotică, pentru INCESA

Concursul va avea loc la sediul INCESA, b-dul Decebal, nr.107, Craiova și va consta în 2(două) probe:

- proba scrisă - 27.07.2018, ora 10,00;
- interviu - 31.07.2018, ora 10.00;

Condițiile de ocupare a postului:

- studii superioare absolvite cu diplomă de licență în domeniul mecatronică și robotică;

Dosarul de concurs va cuprinde:

- cerere de înscriere la concurs;
- copie C.I.;
- diploma de studii original și copie;
- cazier judiciar;
- adeverință medicală;
- Curriculum vitae.

Dosarele de concurs se depun până pe data de 23.07.2018, ora 12.00, la sediul INCESA, b-dul Decebal nr.107, Craiova, iar rezultatul selecției dosarelor se afișează pe data de 24.07.2018, pe site-ul Universității din Craiova, www.ucv.ro.

Eventualele contestații privind selecția dosarelor se depun în termen de o zi lucrătoare de la afișarea rezultatului selecției, la sediul INCESA, b-dul Decebal nr.107, Craiova, iar rezultatul contestațiilor se afișează pe data de 26.07.2018, pe site-ul Universității din Craiova, www.ucv.ro.

Rezultatul probei scrise se afișează pe data de 27.07.2018, pe site-ul Universității din Craiova, www.ucv.ro.

Eventualele contestații privind rezultatul probei scrise se depun în termen de o zi lucrătoare de la afișarea rezultatului, la sediul INCESA, b-dul Decebal nr.107, iar rezultatul contestațiilor se afișează pe site-ul Universității din Craiova, www.ucv.ro.

Rezultatul interviului se afișează pe data de 31.07.2018, iar rezultatul final privind cele două probe se afișează pe data de 02.08.2018, pe site-ul Universității din Craiova, www.ucv.ro.

Anexăm bibliografia și tematica:

TEMATICĂ CONCURS
Inginer Mecatronică și Robotică

SPECIALITATE

1. Modele geometrice, cinematice și dinamice.
2. Sisteme de reglare a mișcării.
3. Sisteme de conducere cu multiprocesoare/microcontrolere.
4. Conducerea prin variabile de stare.
5. Sisteme de conducere fuzzy.

CERCETAREA ÎN ECHIPA

1. Metodologia cercetării creative.
2. Valorificarea rezultatelor cercetării.

Bibliografie

- [1] Mircea Ivanescu, Sisteme avansate de conducere în robotica, Scrisul Românesc, 2003.
- [2] Dolga V., Proiectarea sistemelor mecatronice, Editura Politehnica, Timișoara, 2007.
- [3] Kiel E., Drive Solutions. Mechatronics for Production and Logistics, SpringerVerlag, Heidelberg, 2008.
- [4] Khalil W. and Dombre E., Modeling, Identification and Control of Robots, 2004.
- [5] Paul R. P.: Robot Manipulators mathematic, Programming and Control, The MIT Press, Cambridge Mass, 1981.
- [6] Ranky P. G., Ho C. U.: Robot Modeling. Control and Application with Software, Springer Verlag, Berlin, 1985.
- [7] Craig J. J.: Introduction to Robotics, Addison - Wesley Publishing, New York, 1986.
- [8] Kovács F., Rădulescu, C.: Roboți industriali, Litografia Universității "Politehnica" Timișoara, Vol.1 și.2, 1992.
- [9] Kovács F., Tusz F., Varga, Ș.: Fabrica viitorului, Introducere în producția, Editura Multimedia Internațional Arad, 1999.
- [10] Vucobratovic M., Potkonjak V.: Applied Dynamics and CAD of Manipulation Robots, Scientific Fundamentals of Robotics 6, Springer Verlag, Berlin, Heidelberg, New York, Tokyo, 1985.

- [11] Manolea Gh. BAZELE CERCETARII CREATIVE, Editura AGIR, 2006 .
- [12] Belous V., Plhteanu, B. Fundamentele creatiei tehnice. Editura Performantica, Iasi, 2005.
- [13] Beverdige W.I., Arta cercetării științifice . Editura Științifică, București , 1968 .
- [14] Clegg B., Birch,P. Creativitatea.Curs rapid.150 de tehnici și exerciții, Editura POLIROM București, 2003.
- [15] Enăchescu C., Tratat de teoria cercetării științifice, Editura Polirom, Iași, 2005.

